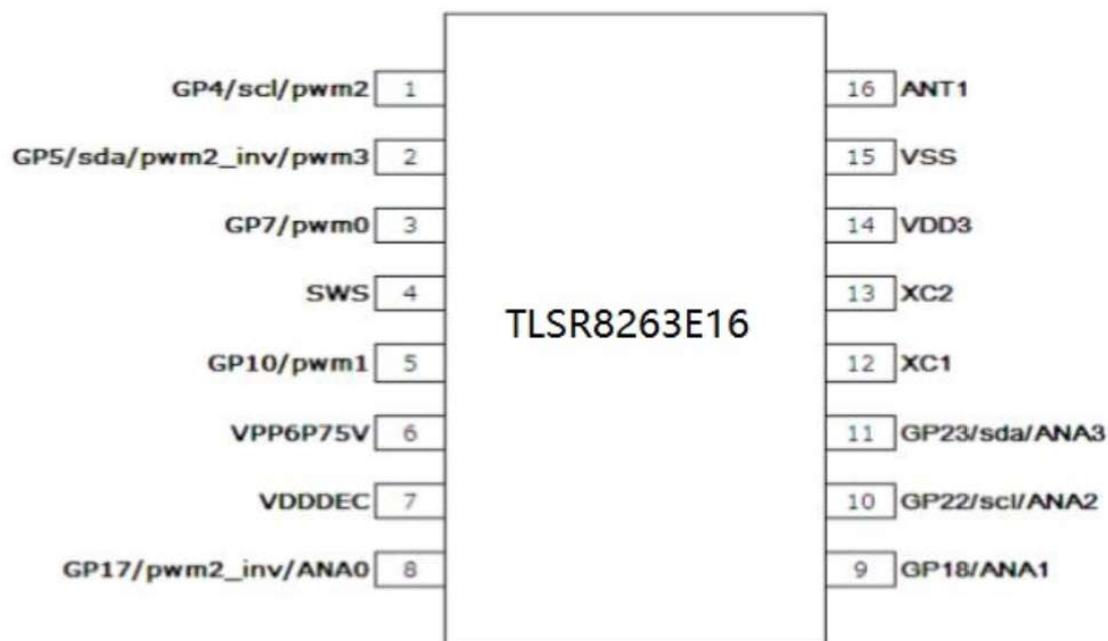


## 一、脚位分布



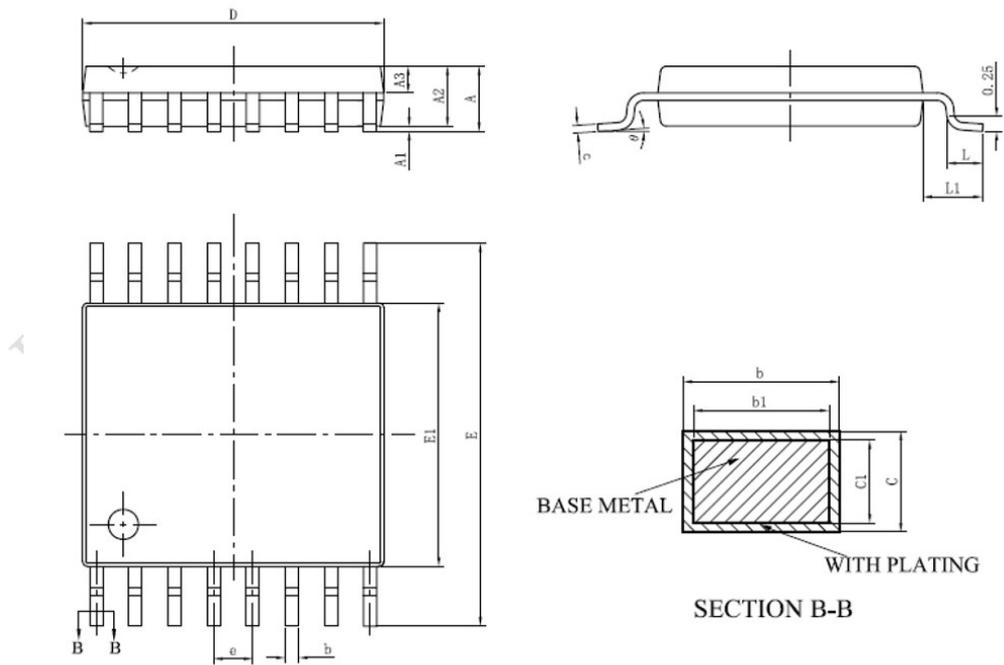
## 二、管脚定义

管脚号	管脚名称	功能描述
1	PWM2	PWM2 输出口，对应 blue 蓝
2	PWM2	PWM3 输出口，对 red 红
3	PWM0	PWM0 输出口，对应 green 绿
4	SWS	SWS，烧录口
5	GP10	GP10，预留悬空
6	VPP6P75V	VPP6P75V，悬空
7	VDDDEC	VDDDEC，悬空
8	GP17	GP17，红外口，对应 IR_INPUT
9	GP18	GP18，预留悬空
10	GP22	GP22，I2C_SCL，外接 EEPROM

11	GP23	GP23, I3C_SDA, 外接 EEPROM
12	XC1	XC1, 外接晶振 XC1
13	XC2	XC2, 外接晶振 XC2
14	VDD3	电源接口, 推荐 3.3V 供电
15	VSS	电源地
16	ANT	天线接口

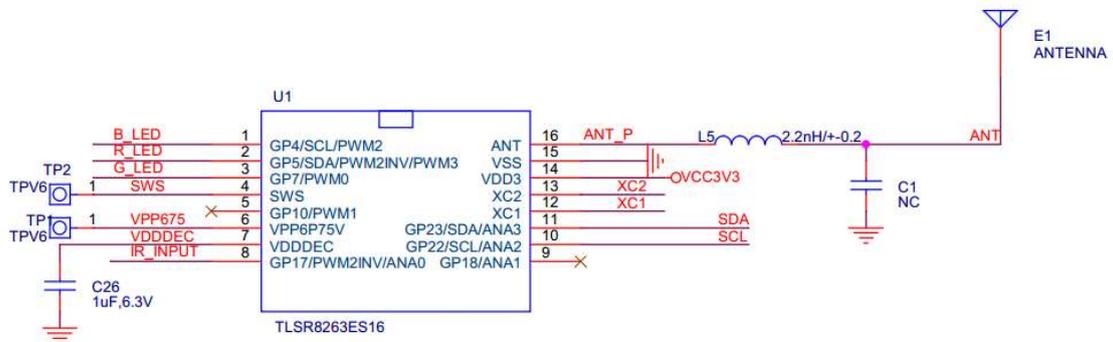
注意: 端口工作电平请保持与 VDD (典型工作电压 3.3V) 一致!

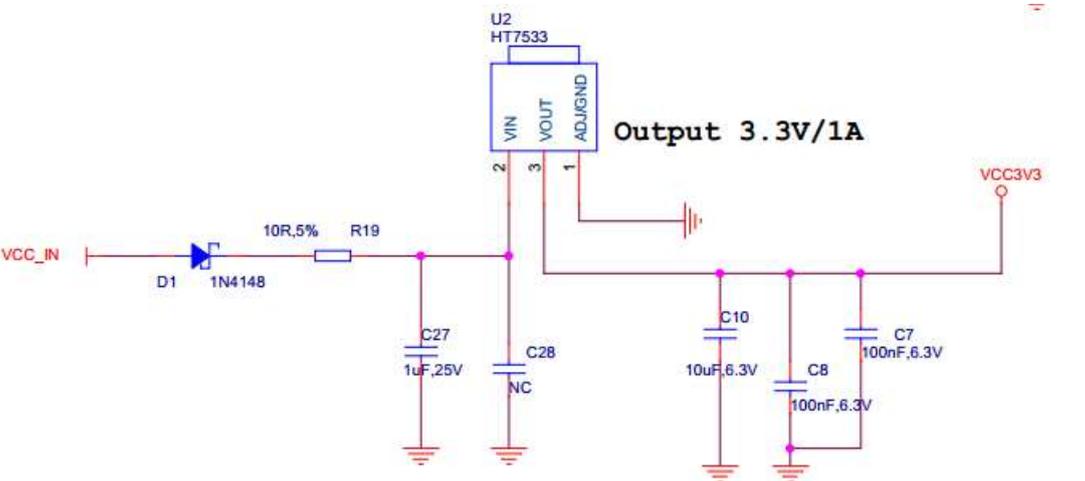
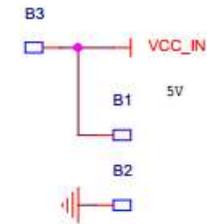
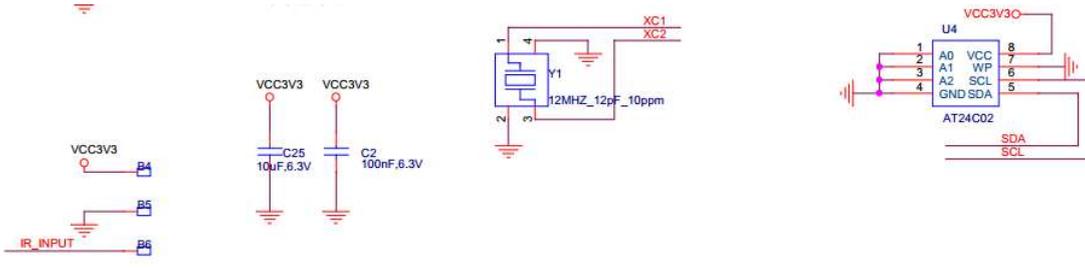
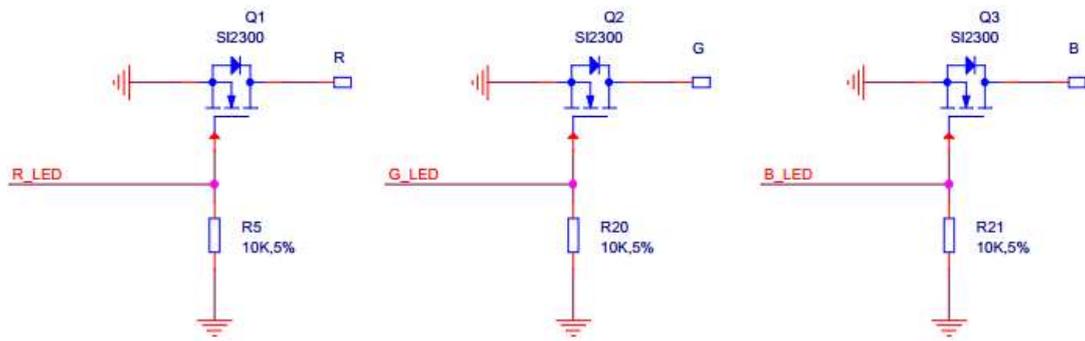
### 三、芯片尺寸



SYMBOL	MILLIMETER		
	MIN	NOM	MAX
A	—	—	1.20
A1	0.05	—	0.15
A2	0.90	1.00	1.05
A3	0.39	0.44	0.49
b	0.20	—	0.30
b1	0.19	0.22	0.25
c	0.13	—	0.19
c1	0.12	0.13	0.14
D	4.86	4.96	5.06
E	6.20	6.40	6.60
E1	4.30	4.40	4.50
e	0.65BSC		
L	0.45	—	0.75
L1	1.00BSC		
$\theta$	0	—	8°
L/F Carrier Dimension(mil)	65 x 75		91 x 118

#### 四、原理图参考设计





## 五、PCB 参考设计

- 天线参考设计

